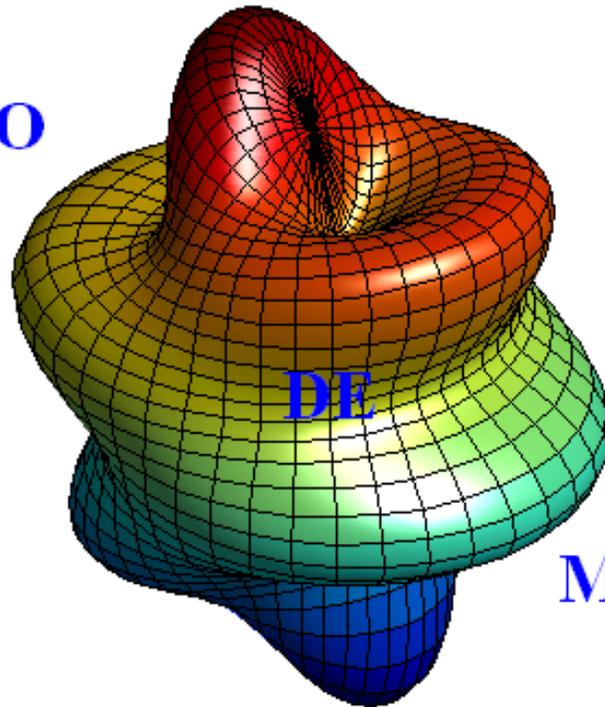


UNIVERSIDADE FEDERAL DO PARÁ  
CENTRO TECNOLÓGICO  
DEPARTAMENTO DE ENGENHARIA ELÉTRICA E DE COMPUTAÇÃO  
PROGRAMA DE EDUCAÇÃO TUTORIAL  
SEMANA DOS 40 ANOS DE ENGENHARIA ELÉTRICA

**CURSO**



**DE**

**MATLAB**

**NÍVEL BÁSICO  
CAPÍTULO II**



**PROGRAMA DE EDUCAÇÃO TUTORIAL  
ENGENHARIA ELÉTRICA -UFPA  
BELÉM-2004**

## ÍNDICE:

<b>CAPÍTULO 2 – MATRIZES , POLINÔMIOS E FUNÇÕES ESPECIAIS.....</b>	<b>01</b>
<b>2.1- MATRIZES.....</b>	<b>01</b>
<b>2.1.1- Criação de Matrizes Especiais.....</b>	<b>01</b>
<b>2.1.2- Manipulação com Matrizes.....</b>	<b>02</b>
<b>2.1.3- Operações com Matrizes.....</b>	<b>03</b>
<b>2.1.3.1- Adição e Subtração.....</b>	<b>03</b>
<b>2.1.3.2- Multiplicação.....</b>	<b>03</b>
<b>2.1.3.3- Exponenciação Matricial .....</b>	<b>03</b>
<b>2.1.3.4-Obtenção dos Quadrados dos Elementos de uma Matriz.....</b>	<b>03</b>
<b>2.1.3.5- Multiplicação e Divisão de Arranjos .....</b>	<b>03</b>
<b>2.1.3.6- Autovalores e Autovetores .....</b>	<b>04</b>
<b>2.2 ANÁLISE POLINOMIAL.....</b>	<b>04</b>
<b>2.2.1- Representação.....</b>	<b>04</b>
<b>2.2.2- Equação Característica.....</b>	<b>04</b>
<b>2.2.3- Raízes de Polinômios.....</b>	<b>04</b>
<b>2.2.4- Operações Aritméticas.....</b>	<b>04</b>
<b>2.2.4.1- Soma e Subtração .....</b>	<b>05</b>
<b>2.2.4.2- Produto .....</b>	<b>05</b>
<b>2.2.4.3- Derivada e Integral .....</b>	<b>05</b>
<b>2.2.5- Avaliação de Polinômios.....</b>	<b>05</b>
<b>2.2.6- Ajuste por Polinômio.....</b>	<b>06</b>

## CAPÍTULO 2 – MATRIZES , POLINÔMIOS E FUNÇÕES ESPECIAIS

### 2.1- MATRIZES

#### 2.1.1- Criação de Matrizes Especiais

- **Magic Square** - Uma matriz **magic square** de ordem  $n$  é uma matriz  $n \times n$  constituída de números inteiros de  $1$  a  $n^2$ . Os elementos  $a_{ij}$  da matriz estão dispostos de forma tal que o somatório de cada linha é igual ao somatório de uma coluna.

**Sintaxe:** **magic (n)** - matriz **square magic** de ordem  $n$ .

**Exemplo:** **magic(3),magic(2),magic(4)**

ans =

8	1	6
3	5	7
4	9	2

- **Zeros** - Esta função gera uma matriz cujos elemento  $a_{ij}$  são nulos.

**Sintaxe:** **zeros(n)** gera uma matriz zero, quadrada, de ordem  $n$ ; **zeros(m,n)** gera uma matriz zero de ordem  $m \times n$ .

**Exemplo:** **zeros(2),zeros(3),zeros(2,3)**

- **Ones** - A função ones gera uma matriz cujo valor dos elementos  $a_{ij}$  é unitário.

**Sintaxe:** `ones(n)` gera uma matriz quadrada de ordem n; `ones(m,n)` gera uma matriz de ordem m x n.

**Exemplo:** `ones(2)`, `ones(4)`, `ones(4,5)`

- **Eye** - A matriz identidade pode ser gerada pelo MATLAB através da função `eye`. Uma matriz identidade é uma matriz escalar de qualquer ordem cujos elementos  $a_{ij}$  são iguais a 1 para  $i = j$ .

**Sintaxe:** `eye(n)` gera uma matriz identidade de ordem n. Já o formato `eye (m,n)` gera uma matriz de ordem m x n .

**Exemplo:** `eye(3)`, `eye(4)`, `eye(2,3)`

- **Pascal** - Cria uma matriz cujas diagonais lembram o triângulo de Pascal. Assim, se usarmos o comando `pascal(4)`, a seguinte matriz é gerada:

1	1	1	1
1	2	3	4
1	3	6	10
1	4	10	20

- **Rand** – Cria matriz de números pseudo-aleatórios uniformemente distribuídos entre 0 e 1.

**Sintaxe:** `rand(n)`, `rand(n,m)`

**Exemplo:** `rand(2)`, `rand(3,2)`

### 2.1.2- Manipulação com Matrizes

- **Transposta** - A transposta de uma matriz é uma nova matriz onde as colunas são formadas pelas linhas da matriz original.

**Sintaxe:** `A'`

**Exemplo:** `x = magic(3)` , `x'`; `y = rand(4)` , `y'`

- **Matriz Inversa** - Por definição o inverso de uma matriz quadrada A é a matriz  $A^{-1}$ .

**Sintaxe:** `inv(A)`.

**Exemplo:** `inv(x)`, `inv(y)`, `inv(x')`, `inv(y')`

- **Determinante** - No MATLAB, o comando utilizado para se achar o determinante de uma matriz é `det(A)`.

**Exemplo:** `det(x)`, `det(y)`, `det(inv(x))`, `det(inv(rand(3)))`

- **Comando rot90** - Uma matriz A pode sofrer uma rotação de 90° usando-se o comando `rot90`.

**Exemplo :** `B = rot90(x)` , `rot90(y)` , `C = rot90(A,2)`

- **Comando fliplr**- Esse comando troca o lado esquerdo com o direito de uma matriz.

**Exemplo:** `fliplr(x)`, `fliplr(y)`

- **Comando flipud** - Esse comando troca a parte de cima com a parte de baixo de uma matriz.

**Exemplo** : `flipud(x), flipud(y), flipud(inv(x'))`

- **Comando diag** - Esse comando extrai os elementos da diagonal principal da matriz  $x$  e os coloca em um vetor coluna. Desta forma, temos:

**Exemplo**: `diag(x), diag(y), diag(inv(rand(3)))`

- **Comando triu** - Este comando trata uma matriz preenchendo com zeros nos lugares dos antigos elementos localizados abaixo da diagonal principal.

**Exemplo** : `triu(x), triu(y), triu(rand(2))`

## 2.1.3- Operações com Matrizes

### 2.1.3.1- Adição e Subtração

Matrizes de mesma dimensão podem ser somadas ou subtraídas. Considere as seguintes matrizes  $A$  e  $B$ :

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad B = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 3 & 0 & 4 \end{bmatrix}$$

Para a realização da soma dessas duas matrizes utiliza-se o seguinte comando:  $C = A + B$ , e para a realização da subtração utiliza-se este comando:  $C = A - B$ .

**Exemplo**:  $y = A - 1$ ,  $y = B + 3 - C$

### 2.1.3.2- Multiplicação

A multiplicação de duas matrizes corresponde ao somatório de produtos das linhas  $i$  da primeira matriz e das colunas  $j$  da segunda matriz. Como o somatório de produtos requer que os vetores tenham o mesmo número de elementos, então o número de colunas de  $A$  deve ser igual ao número de linhas de  $B$ .

No MATLAB podem ser usados os seguintes comandos:

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 5 & 1 & 0 & 3 & -1 \end{bmatrix};$$

$$B = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & -1 & 4 & -2 & 5 & 2 & 1 \end{bmatrix};$$

$$C = A * B$$

**Exemplo**:  $x = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \end{bmatrix}$ ,  $y = \begin{bmatrix} 4 & 5 & 6 \end{bmatrix}$ ,  $x' * y$ ,  $x * y'$ ,  $y * x'$ ,  $5 * x$ ,  $3 * y$

### 2.1.3.3- Exponenciação Matricial

A exponenciação de uma matriz  $A$ , de dimensão  $n \times n$ , é uma matriz  $n \times n$  obtida através da função `expm(A)`. Isto é:

$$\text{expm}(A) = 1 + A + A^2/2! + A^3/3! + \dots$$

### 2.1.3.4- Obtenção dos Quadrados dos Elementos de uma Matriz

Para uma matriz  $A$ , o comando  $A.^2$  produz uma nova matriz, cujos novos elementos são o quadrado de seus elementos correspondentes em  $A$ .

**Exemplo**:  $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \end{bmatrix}$ ,  $B = \begin{bmatrix} 1+j & 2-2j & 3+4j & 5-j \end{bmatrix}$ ,  $A.^2$ ,  $B.^2$

### 2.1.3.5- Multiplicação e Divisão de Arranjos

A multiplicação de arranjos elementos a elemento é identificada pelo símbolo “.\*”. Se  $x$  e  $y$  tiverem a mesma dimensão, então, a execução do comando  $x.*y$  resulta no arranjo cujos elementos são o produto de cada um dos elementos individuais de  $x$  e  $y$ .

**Exemplo:**  $x = [ 1 \ 2 \ 3 ]$ ,  $y = [ 4 \ 5 \ 6 ]$ ,  $z = x.*y$

### 2.1.3.6- Autovalores

Se  $A$  é uma matriz  $n \times n$ , então os  $n$  números  $\lambda$  que satisfazem a relação  $Ax = \lambda x$ , são os autovalores de  $A$ . Eles podem ser determinados usando-se o comando  $\text{eig}(A)$  que retorna os autovalores sob a forma de um vetor coluna.

**Exemplo:**  $A = [ 0 \ 1 ; -1 \ 0 ]$ ,  $\text{eig}(A)$

## 2.2- ANÁLISE POLINOMIAL

### 2.2.1- Representação

Como exemplo vamos tomar o seguinte polinômio:

$$f(x) = 3x^4 - 0.5x^3 + x - 5.2$$

Se  $x$  assumir valores escalares, podemos escrever:

$$f(x) = 3*x.^4 - 0.5*x.^3 + x - 5.2;$$

Se  $x$  for um vetor ou uma matriz devemos escrever:

$$f(x) = 3* x.^4 - 0.5* x.^3 + x - 5.2;$$

onde o tamanho da matriz  $f$  será o mesmo da matriz  $x$ .

### 2.2.2- Equação Característica

As raízes da equação característica são idênticas aos autovalores da matriz  $A$ . A equação característica da matriz  $A$  é calculada através de  $p = \text{poly}(A)$ ,

Por exemplo, se uma matriz  $A$  for igual a  $[ 0 \ 1 \ 0; 0 \ 0 \ 1; -6 \ -11 \ -6]$  então o comando  $\text{poly}(A)$  conduz a:  $1 \ 6 \ 11 \ 6$ .

### 2.2.3- Raízes de Polinômios

Achar as raízes de um polinômio, isto é, os valores para os quais o polinômio é igual a zero, é um problema comum em muitas áreas do conhecimento, como por exemplo, achar as raízes de equações que regem o desempenho de um sistema de controle de um braço robótico, ou analisando a resposta de um motor, e analisando a estabilidade de um filtro digital.

Estas raízes podem ser obtidas através do comando  $r = \text{roots}(p)$ , sendo  $p$  um vetor linha qualquer. As raízes podem ser rearrumadas de novo no polinômio original com o comando  $q = \text{poly}(r)$

**Exercício:** Ache as raízes dos seguintes polinômios:

a)  $x^2 + 2x + 4$

b)  $3x^3 - 2x^2 + 5x - 20$

c)  $4x^4 - 2x^2 + 10$

d)  $8x^3 - 12x + 2$

### 2.2.4- Operações Aritméticas

### 2.2.4.1- Soma e Subtração

Para somar ou subtrair polinômios basta somar ou subtrair seus respectivos coeficientes. O MATLAB não apresenta um comando específico para somar polinômios. A soma ou subtração padrão funciona se ambos os vetores polinomiais forem do mesmo tamanho. Somemos os polinômios a seguir:

$$\mathbf{g(x) = x^4 - 3x^2 - x + 2.4} \quad \mathbf{h(x) = 4x^3 - 2x^2 + 5x - 16}$$
$$\mathbf{som(x) = g(x) + h(x)} \quad \mathbf{sub(x) = g(x) - h(x)}$$

### 2.2.4.2- Produto

O produto dos polinômios é a convolução de seus coeficientes. O produto dos polinômios a(s) e b(s) pode ser obtido com o comando  $c = \text{conv}(a,b)$ :

**Exemplo:**  $\mathbf{a = [ 1 0 -20.6 ] ; b = [ 1 19.6 151.2 ] ; c = \text{conv}(a,b)}$

### 2.2.4.3- Derivada e Integral

O comando **polyder** serve para derivar o polinômio, enquanto que o comando **polyint** serve para integrar o polinômio.

**Exemplo:**  $\mathbf{p = [ 4 2 2 1 3 ] ;}$

$\mathbf{pd = \text{polyder}(p)}$

$\mathbf{pd = 20 8 6 2 3}$

$\mathbf{\text{polyint}(p)}$

$\mathbf{ans = 4 2 2 1 3 0}$

**Exercício:** Derivem e integrem os seguintes polinômios:  $\mathbf{g(x) = x^4 - 3x^2 - x + 2.4}$      $\mathbf{h(x) = 4x^3 - 2x^2 + 5x - 16}$

### 2.2.5- Avaliação de Polinômios

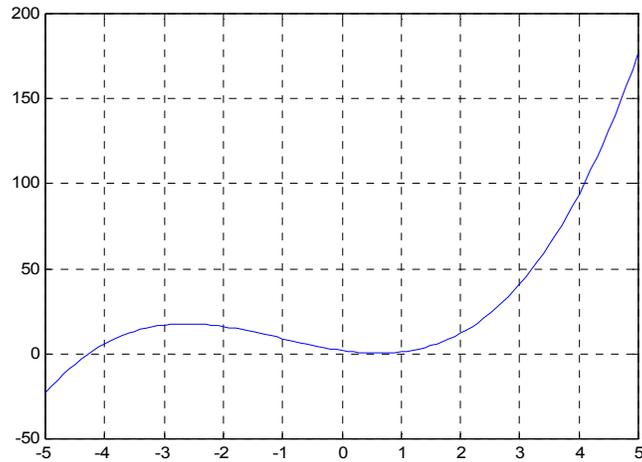
Para avaliar um polinômio utiliza-se o comando **polyval**, exemplo: para calcular o polinômio  $x^3 + 3x^2 - 5x + 2$ , entre  $[-5,5]$  utiliza-se os comandos abaixo:

$\mathbf{pn = [ 1 3 -5 2 ] ;}$

$\mathbf{xn = [ -5:0.1:5 ] ;}$

$\mathbf{yn = \text{polyval}(pn,xn) ;}$

$\mathbf{\text{plot}(xn,yn)}$



### 2.2.6 – Ajuste por polinômio (comando polyfit)

Dadas duas séries X e Y, e grau de polinômio N, retorna coeficiente de polinômio de grau N que melhor aproxima (método mínimos quadrados) a curva gerada por (X,Y).

**Exemplo:**

```
x=1:10;
```

```
y=[ 2 3 6 2 1 1 10 4 9 3];
```

```
p3=polyfit(x,y,3) % calcula polinômio de grau 3
```

```
xn = 0:0.1:11;
```

```
yn=polyval(p3,xn);
```

```
plot(x,y,'bo:',xn,yn,'r')
```

